

1. a) $f'(t) = 2\theta(t) + (2t + 1)\delta(t) = 2\theta(t) + \delta(t)$ och $f''(t) = 2\delta(t) + \delta'(t)$.
b) Alla primitiva distributioner av $f(t)$ ges av

$$(t^2 + t)\theta(t) + C.$$

Men $F(1) = 3$. Så är $C = 1$ och den sökta primitiva distributionen är

$$(t^2 + t)\theta(t) + 1.$$

c) $(F' * f)' = (F'' * f) = f' * f = (2\theta(t) + \delta(t)) * f = (2\theta(t)) * ((2t + 1)\theta(t)) + f(t)$

$$= 2\theta(t) \int_0^t (2\tau + 1) d\tau + (2t + 1)\theta(t) = (2t^2 + 4t + 1)\theta(t)$$

2. Laplacetransformering av ekvationen medför

$$s^2 \mathcal{L}(y)(s) - 2s \mathcal{L}(y)(s) - 3 \mathcal{L}(y)(s) = s + 5,$$

som ger

$$\mathcal{L}(y)(s) = \frac{s + 5}{s^2 - 2s - 3} = \frac{(s + 1) + (s + 1) - (s - 3)}{(s + 1)(s - 3)} = \frac{2}{(s - 3)} - \frac{1}{(s + 1)}.$$

Vi får en begränsad lösning $y(t) = 2e^{3t}(\theta(t) - 1) - e^{-t}\theta(t)$.

3. a) Det karakteristiska polynomet $\det(\lambda I - A) = (\lambda - 1)^2 - 4 = (\lambda + 1)(\lambda - 3)$ har två nollställen $\lambda_1 = -1$ och $\lambda_2 = 3$. En egenvektor med egenvärdet $\lambda_1 = -1$ är

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \text{ och en egenvektor med egenvärdet } \lambda_2 = 3 \text{ är } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \text{ Sätt } S = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Så är $S^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ och $A = S \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} S^{-1}$. Så gäller

$$e^{tA} = S \begin{pmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^{3t} \end{pmatrix} S^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{-t} + e^{3t} & -e^{-t} + e^{3t} \\ -e^{-t} + e^{3t} & e^{-t} + e^{3t} \end{pmatrix}.$$

- b) Vi söker efter en partikulärlösning

$$\begin{aligned} \mathbf{x}_p(t) &= (I - A)^{-1} e^t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ e^t \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{-4} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ e^t \end{pmatrix} = -\frac{e^t}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

En allmän lösning är

$$\mathbf{x}(t) = c_1 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + c_2 e^{3t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{e^t}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

4. a) Det karakteristiska polynomet $\det(\lambda I - A) = (\lambda - 3)(\lambda - 7)$ har två nollställen $\lambda_1 = 3$ och $\lambda_2 = 7$. En egenvektor med egenvärdet $\lambda_1 = 3$ är $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$, och en egenvektor med egenvärdet $\lambda_2 = 7$ är $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$. En partikulärlösning ges av

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix} &= (I - A)^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & -4 \\ -1 & -4 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{12} \begin{pmatrix} -4 & 4 \\ 1 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

En allmän lösning av systemet är

$$\begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix} = c_1 3^k \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 7^k \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

b) Inför

$$\begin{pmatrix} s_k \\ t_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \end{pmatrix}.$$

Eftersom

$$\begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ k \end{pmatrix}$$

medför

$$\begin{pmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{k-2} \\ y_{k-2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ k-1 \end{pmatrix},$$

så gäller

$$\begin{pmatrix} s_k \\ t_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{k-1} \\ t_{k-1} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, \dots$$

Ur a) vet vi

$$\begin{pmatrix} s_k \\ t_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \end{pmatrix} = c_1 3^k \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 7^k \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

vilket medför att

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x_m \\ y_m \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} &= \sum_{k=1}^m \left(\begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_{k-1} \\ y_{k-1} \end{pmatrix} \right) \\ &= \sum_{k=1}^m c_1 3^k \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} + \sum_{k=1}^m c_2 7^k \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \sum_{k=1}^m \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$= c_1 \frac{3 - 3^{m+1}}{1 - 3} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 \frac{7 - 7^{m+1}}{1 - 7} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{m}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Men villkoret $\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ medför att $\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Insättning ger $c_1 = -\frac{1}{12}$ och $c_2 = -\frac{1}{84}$. Så har vi lösningen

$$\begin{pmatrix} x_m \\ y_m \end{pmatrix} = \frac{1 - 3^m}{8} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1 - 7^m}{72} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{m}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

5. a) $\mathcal{F}(t e^{-2|t|})(w) = i \frac{d}{dw} \mathcal{F}(e^{-2|t|})(w) = i \frac{d}{dw} \mathcal{F}(e^{-|t|})\left(\frac{w}{2}\right) = i \frac{d}{dw} \frac{2}{1 + (\frac{w}{2})^2} = \frac{-8wi}{(4 + w^2)^2}$.

$$\mathcal{F}^{-1}(t e^{-2|t|})(w) = \frac{1}{2\pi} \mathcal{F}(t e^{-2|t|})(-w) = \frac{4wi}{\pi(4 + w^2)^2}.$$

b) Parsevals formel ger

$$\begin{aligned} \lim_{a \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-t^2} \sin(at)}{t} dt &= \lim_{a \rightarrow \infty} 2\pi \int_{-\infty}^{\infty} \sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{4}} \cdot \frac{\theta(-w+a) - \theta(-w-a)}{4\pi} dw \\ &= \lim_{a \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{4}} (\theta(w+a) - \theta(w-a)) dw = \lim_{a \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \int_{-a}^a \sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{4}} dw \\ &= \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{4}} dw = \pi \mathcal{F}^{-1}\left(\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{4}}\right)(0) = \frac{\pi}{1 + 0^2} = \pi. \end{aligned}$$

6. a) Funktionen $H(s) = \frac{1}{s^3 + 1}$ har tre enkla poler -1 , $e^{-\frac{\pi}{3}i} = \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i$, $e^{\frac{\pi}{3}i} = \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i$.

Residyrerna till funktionen $e^{ts}H(s)$ i dessa punkter blir

$$\text{Res}\left(\frac{e^{ts}}{s^3 + 1}, -1\right) = \left.\frac{e^{ts}}{(s^3 + 1)'}\right|_{s=-1} = \left.\frac{e^{ts}}{3s^2}\right|_{s=-1} = \frac{e^{-t}}{3},$$

$$\text{Res}\left(\frac{e^{ts}}{s^3 + 1}, e^{-\frac{\pi}{3}i}\right) = \left.\frac{e^{ts}}{(s^3 + 1)'}\right|_{s=e^{-\frac{\pi}{3}i}} = \left.\frac{e^{ts}}{3s^2}\right|_{s=e^{-\frac{\pi}{3}i}} = \frac{e^{\frac{t}{2}} e^{\left(\frac{2\pi}{3} - \frac{\sqrt{3}}{2}t\right)i}}{3},$$

$$\text{Res}\left(\frac{e^{ts}}{s^3 + 1}, e^{\frac{\pi}{3}i}\right) = \left.\frac{e^{ts}}{(s^3 + 1)'}\right|_{s=e^{\frac{\pi}{3}i}} = \left.\frac{e^{ts}}{3s^2}\right|_{s=e^{\frac{\pi}{3}i}} = \frac{e^{\frac{t}{2}} e^{\left(-\frac{2\pi}{3} + \frac{\sqrt{3}}{2}t\right)i}}{3},$$

Den sökta kausala lösningen är

$$y(t) = \theta(t) \left(\frac{e^{-t}}{3} + \frac{e^{\frac{t}{2}} e^{\left(\frac{2\pi}{3} - \frac{\sqrt{3}}{2}t\right)i}}{3} + \frac{e^{\frac{t}{2}} e^{\left(-\frac{2\pi}{3} + \frac{\sqrt{3}}{2}t\right)i}}{3} \right) = \frac{\theta(t)}{3} \left(e^{-t} + 2e^{\frac{t}{2}} \cos\left(\frac{2\pi}{3} - \frac{\sqrt{3}}{2}t\right) \right).$$

b)

$$\begin{aligned} \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{e^{s^2}}{1 - e^{-s}}\right)(t) &= \mathcal{L}^{-1}\left(\sum_{k=0}^{\infty} e^{-ks} e^{s^2}\right)(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \mathcal{L}^{-1}(e^{-ks} e^{s^2})(t) \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} \mathcal{L}^{-1}(e^{s^2})(t - k) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{2\sqrt{\pi}} \mathcal{L}^{-1}(\sqrt{\pi} e^{s^2/4})\left(\frac{t - k}{2}\right) = \frac{1}{2\sqrt{\pi}} \sum_{k=0}^{\infty} e^{-\left(\frac{t-k}{2}\right)^2}. \end{aligned}$$