

INGA HJÄLPMEDEL. Lösningarna skall vara försedda med ordentliga motiveringar. Alla koordinatsystem får antas vara ortonormerade och positivt orienterade om inget annat anges.

1. Låt O vara origo. Betrakta punkterna $P_1: (0, 0, 1)$, $P_2: (0, 2, 2)$ och $P_3: (3, 0, 2)$.

- a) Bestäm arean av triangeln $P_1P_2P_3$. Bestäm även vinkeln mellan $\overline{OP_1}$ och $\overline{OP_2}$. Svaret får inte innehålla arcusfunktioner. (0.4)
- b) Bestäm en ekvation på affin form för det plan π_1 som innehåller punkten $(1, 0, 1)$ samt är parallellt med planet genom P_1 , P_2 och P_3 . (0.3)
- c) Bestäm skärningen mellan planet π_1 från b) och planet $\pi_2: (x, y, z) = (t, 2s, t+s)$, $t, s \in \mathbb{R}$. (0.3)

2. Låt a vara ett reelt tal och

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & a \end{bmatrix}.$$

- a) Sätt $a = -1$. Bestäm alla egenvärden och egenvektorer samt diagonalisera A för detta värde på a , d.v.s. ange en matris S och en diagonalmatris D sådana att $D = S^{-1}AS$. (0.7)
- b) Finns det något värde på a sådant att A inte är diagonaliserbar? (0.3)

3. Definiera matrisen

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & -1 \\ 2 & 4 & 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

- a) Bestäm rang, nulldimension och en bas för nollrummet för A . (0.5)
- b) Låt B vara den 3×3 -matris man får då man från A tar bort den andra kolonnen. Avgör om B är inverterbar och beräkna i så fall dess invers. (0.5)

Var god vänd!

4. Låt

$$\mathbf{u}_1 = (2, 1, 2), \quad \mathbf{u}_2 = (2, 3, 4), \quad \mathbf{u}_3 = (3, 2, 3),$$

och betrakta en linjär avbildning $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ som uppfyller

$$F(\mathbf{u}_1) = (2, 0, 0), \quad F(\mathbf{u}_2) = (1, 0, 4), \quad F(\mathbf{u}_3) = (3, 1, 1).$$

Lös uppgifterna nedan utan att beräkna avbildningsmatrisen för F .

a) Uttryck $(1, 2, 3)$ som en linjär kombination av \mathbf{u}_1 , \mathbf{u}_2 och \mathbf{u}_3 . (0.3)

b) Bestäm $F(1, 2, 3)$. (0.3)

c) Ett rätblock med sidolängderna 1, 2 och 3 avbildas av F på en mängd M . Bestäm volymen av M . (0.4)

5. a) För vilka reella tal a är vektorerna

$$\mathbf{u}_1 = (1, -1, 0), \quad \mathbf{u}_2 = (2, 1, a), \quad \mathbf{u}_3 = (1, a, 2)$$

linjärt beroende? (0.3)

b) Låt $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ vara den linjära avbildning som erhålles genom att man först speglar i planet $x - y - z = 0$, och därefter projicerar ortogonalt på xy -planet. Alice inser att F avbildar xy -planet på sig själv, d.v.s. hon kan konstruera en avbildning $G: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ genom att för varje $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ta motsvarande $(x, y, 0) \in \mathbb{R}^3$ och avbildas med F . Bilden ligger igen i xy -planet och kan beskrivas med endast två koordinater. Hjälプ Alice att bestämma avbildningsmatrisen för G . (0.7)

6. Låt $\mathbf{u} = (1, 1, 1)$.

a) Konstruera en ny positivt orienterad ortonormerad bas $\mathbf{e}'_1, \mathbf{e}'_2, \mathbf{e}'_3$ sådan att \mathbf{e}'_1 är parallell med \mathbf{u} , samt \mathbf{e}'_2 är parallell med xy -planet. (0.3)

b) Låt F vara rotation med vinkeln $\frac{\pi}{3}$ kring vektorn \mathbf{u} , moturs sett från spetsen av \mathbf{u} . Bestäm en ekvation för det plan som är bilden av xz -planet. (0.7)

LYCKA TILL!