



LUND
UNIVERSITY

Written Examination
Linear Algebra 2
Thursday, 16 March 2017
Duration: 08:00–13:00

Centre for Mathematical Sciences
Mathematics, Faculty of Science

Turn the page for the Swedish text.

No aids except writing utensils. The results will be posted on the noticeboard in the entrance hall on Tuesday, 21 March, at 12:00. Candidates can see their marked scripts from 12:30 to 13:00 on the same day in Room 309 C.

1. Find the polynomial $y = at + b$ that is the best least squares fit to the following data:

t	0	1	2	3
y	3	5	8	10

2. Derive an expression for A^n where n is a positive integer and

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}.$$

3. A surface has, with respect to an orthonormal coordinate system for 3-space, the equation

$$3x_1^2 + 3x_2^2 + 6x_3^2 + 2x_1x_2 + 4x_1x_3 + 4x_2x_3 = 1.$$

Show that it is a surface of revolution and identify its type. Also find the axis of revolution.

4. Let

$$\frac{1}{6} \begin{bmatrix} 5 & 1 & 2 \\ a & b & -2 \\ 2 & -2 & 2 \end{bmatrix}$$

be the matrix of a linear transformation F on \mathbf{R}^3 with respect to an orthonormal basis. Determine the real numbers a and b so that F becomes orthogonal projection onto a subspace of \mathbf{R}^3 and specify that subspace.

5. What are the algebraic and the geometric multiplicity of an eigenvalue of a linear transformation on a non-zero finite dimensional linear space? State and derive the relation between them.
6. A skew-symmetric matrix is a square matrix A for which $A^t = -A$. Show that $A + I$ is invertible if A is such a matrix. *Hint:* Make use of the fact that $\mathbf{x}^t(A + I)\mathbf{x} = 0$ if $(A + I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$.



LUNDS
UNIVERSITET

Tentamensskrivning
Lineär algebra 2
Torsdag den 16 mars 2017
Skrivtid: 08.00–13.00

Matematikcentrum
Matematik NF

Turn the page for the English text.

Inga hjälpmedel förutom skrivdon. Resultatet kommer att kungöras på anslagstavlan i entréhallen på tisdag den 21 mars kl. 12.00. Skrivningarna visas från 12.30 till 13.00 samma dag i rum 309 C.

1. Bestäm det polynom $y = at + b$, som i minsta-kvadrat-mening ansluter så väl som möjligt till följande data:

t	0	1	2	3
y	3	5	8	10

2. Härled ett uttryck för A^n , där n är ett positivt heltal och

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}.$$

3. En yta har, med avseende på ett ortonormerat koordinatsystem för det 3-dimensionella rummet, ekvationen

$$3x_1^2 + 3x_2^2 + 6x_3^2 + 2x_1x_2 + 4x_1x_3 + 4x_2x_3 = 1.$$

Visa, att ytan är en rotationsyta, och ange dess typ. Ange också rotationsaxeln.

4. Låt

$$\frac{1}{6} \begin{bmatrix} 5 & 1 & 2 \\ a & b & -2 \\ 2 & -2 & 2 \end{bmatrix}$$

vara matrisen för en linjär avbildning F på \mathbf{R}^3 med avseende på en ortonormerad bas. Bestäm de reella talen a och b så, att F blir ortogonal projektion på ett underrum till \mathbf{R}^3 , och ange detta underrum.

5. Vad är den algebraiska och den geometriska multipliciteten hos ett egetvärde till en linjär avbildning på ett icke-trivialt ändligdimensionellt lineärt rum? Ange och härled relationen mellan dem.
6. En skevsymmetrisk matris är en kvadratisk matris A , sådan att $A^t = -A$. Visa, att $A + I$ är inverterbar om A är en sådan matris. *Ledning:* Använd, att $\mathbf{x}^t(A + I)\mathbf{x} = 0$ om $(A + I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$.