

Sammanfattning 11

Definition: En följd $\{U_n\}$ av distributioner konvergerar i distributionsmening till U då $n \rightarrow \infty$ om för alla testfunktioner ϕ i \mathcal{D} , $\langle U_n, \phi \rangle \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \langle U, \phi \rangle$.

Ex 1: $U_n = p_{\frac{1}{n}} \rightarrow \delta$ ty $\int_{-\infty}^{\infty} n(\theta(t) - \theta(t - \frac{1}{n}))\phi(t)dt = \int_0^{\frac{1}{n}} n\phi(t)dt \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \phi(0)$.

Definition: $\sum_{k=1}^{\infty} U_k$ konvergerar mot S om $S_n = \sum_{k=1}^n U_k \xrightarrow{n \rightarrow \infty} S$ i distributionsmening. Vi kan då för alla testfunktioner skriva $\int_{-\infty}^{\infty} S(t)\phi(t)dt = \sum_{k=1}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} U_k(t)\phi(t)dt$. Fi-

nensen är att derivatan av S kan alltid beräknas termvis: $\langle S', \phi \rangle = - \langle S, \phi' \rangle = - \sum_{k=1}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} U_k(t)\phi'(t)dt = \sum_{k=1}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} U_k'(t)\phi(t)dt$, dvs $(\sum_{k=1}^{\infty} U_k)' = \sum_{k=1}^{\infty} U_k'$ (**Sats 11.7**, s 217).

Definition: $T_a U$ är distributionen som har samma effekt som U på $T_{-a}\phi$: $\langle T_a U, \phi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} T_a U(t)\phi(t)dt \stackrel{\text{def}}{=} \int_{-\infty}^{\infty} U(t)T_{-a}\phi(t)dt = \int_{-\infty}^{\infty} U(t)\phi(t+a)dt = \langle U, T_{-a}\phi \rangle$.

Definition: U är periodisk med period a om $T_a U = U$.

Ex 2: $U(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - k)$ (Diracs kam eller Diracs staket) är periodisk med period 1.

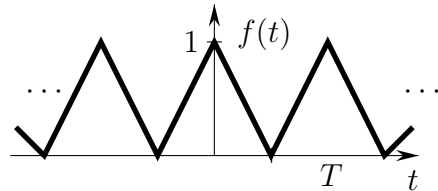
Periodiska distributioner kan utvecklas i Fourier serier (detaljer sopade under mattan):

$U(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{ik\Omega t}$, där $c_k = \frac{1}{T} \int_{\text{period}} U(t) e^{-ik\Omega t} dt$ och $\Omega T = 2\pi$. Termvis derivatan uppfyller $c_k(U') = ik\Omega c_k(U)$.

Övn 11.22: Derivera $f(t)$ 2 ggr. Notera: $f(t)$ har inga språng, $f'(t)$ är stickvis konstant, $f''(t)$ är ett pulståg.

$$f'(t) = \frac{2}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^{k+1} \left(\theta(t - \frac{kT}{2}) - \theta(t - \frac{(k+1)T}{2}) \right)$$

$$f''(t) = \frac{4}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^{k+1} \delta(t - \frac{kT}{2}).$$
 Vi beräknar Fourierserien för f'' :



$$c_k(f'') = \frac{4}{T^2} \int_{-\frac{T}{4}}^{\frac{3T}{4}} \left(-\delta(t) + \delta(t - \frac{T}{2}) \right) e^{-ik\frac{2\pi t}{T}} dt = \frac{4}{T^2} ((-1)^k - 1).$$
 Via termvis derivation

fås $c_k(f'') = i\frac{2k\pi}{T} c_k(f') = -(\frac{2k\pi}{T})^2 c_k(f)$. Dvs, $c_k(f) = \frac{1}{k^2\pi^2} (1 - (-1)^k)$, $k \neq 0$, samt

$$c_0(f) = \frac{1}{T} \int_{\text{period}} f(t) dt = 1/2. \text{ Slutligen, } \boxed{f(t) = \frac{1}{2} + \sum_{k \in \mathbb{Z}, k \neq 0} \frac{1 - (-1)^k}{k^2\pi^2} e^{ik\frac{2\pi t}{T}}}$$

Definition: $(\phi \otimes U)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(t - \tau)U(\tau)d\tau$, $\phi \in \mathcal{D}$, U distribution.

Ex 3: $(\phi \otimes \delta)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(t - \tau)\delta(\tau)d\tau = \phi(t)$. Vi skriver $\phi \otimes \delta = \phi$.

Ex 4: $(\phi \otimes \delta')(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(t - \tau)\delta'(\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \phi'(t - \tau)\delta(\tau)d\tau = \phi'(t) = \frac{d}{dt}(\phi \otimes \delta)$.

Ex 5: Beräkna $\delta' \otimes (e^{2t}\theta(t))$: $\delta' \otimes f = \delta \otimes f' = f' = 2e^{2t}\theta(t) + \delta(t)$.

Faltning av distributioner $U \otimes V$ är definierad (a) Om någon har kompakt stöd, eller (b) om bägge är kausala (då är också $U \otimes V$ kausal).

Sats 11.8 $U \circledast V = V \circledast U$ (1)

$U \circledast (V + W) = U \circledast V + U \circledast W$ (2)

$U \circledast (V \circledast W) = (U \circledast V) \circledast W$ Om alla är kausala eller ≥ 2 har kompakt stöd (3)

$\delta \circledast U = U$ (4)

$\frac{d}{dt}(U \circledast V) = U' \circledast V = U \circledast V'$. (5)

Övn 11.33: (a) Lös $u'' = -\delta(x - y)$, $0 < x < 1$, $u(0) = 0 = u(1)$ (en impuls på y).
 $u'(x) = -\theta(x - y) + A$ och $u(x) = -(x - y)\theta(x - y) + Ax + B$. Randvillkor: $B = 0$,
 $A = 1 - y$ (ty $y < 1$). Dvs, impulssvaret blir $u(x) = (1 - y)x + (x - y)\theta(x - y) \equiv k(x, y)$.
 (b) Allmän belastning, $u(x) = \int_0^1 k(x, y)f(y)dy = x \int_0^1 (1 - y)f(y)dy + \int_0^x (y - x)f(y)dy$.
 (c) $u'' = -f$ måste kontrolleras: Derivation under integraltecken.

Studera avsn 11.9. Se lösningen till 11.30 på kursens anslagstavla .

Kap.12: Frekvensanalys

Definition: $w = u + iv \Rightarrow \mathcal{S}w = \mathcal{S}u + i\mathcal{S}v$.

Definition: \mathcal{S} är reellt om w reellt $\Rightarrow \mathcal{S}w$ reellt.

Låt $w(t) = e^{st}$, $s \in \mathbb{C}$. $\mathcal{S}(e^{st}) = h \circledast e^{st} = e^{st} \circledast h = \int_{-\infty}^{\infty} e^{s(t-\tau)} h(\tau) d\tau = e^{st} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-s\tau} h(\tau) d\tau$.

Definition: Överföringsfunktion $H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-s\tau} h(\tau) d\tau$, dvs $H(s) = \mathcal{S}(e^{st})/e^{st}$.

Specialfall: $s = i\omega$: $H(i\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\omega\tau} h(\tau) d\tau$, frekvensfunktion.

Ex 6: Lågpassfilter. $h(t) = \frac{1}{RC} e^{-t/RC} \theta(t)$ och $w(t) = e^{st}$.

$\mathcal{S}(e^{st}) = \frac{e^{st}}{1+RCs}$, givet $\Re(sRC) > -1$, så att den integralen är meningsfull och denhomogena lösningen kan försummas för stor t . Det blir $H(s) = \frac{1}{1 + sRC}$.

Sats 12.2 Ett linjärt tidsinvariant system $y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_0y = b_mw^{(m)} + \dots + b_0w$ har överföringsfunktionen $H(s) = \frac{b_ms^m + \dots + b_0}{s^n + \dots + a_1s + a_0}$ (**Bevis:** För insignalen $w(t) = e^{st}$ sök en partikulär lösning av typen $y = K(s)e^{st}$).

Sats 12.3 Systemet $\begin{cases} \dot{x} = Ax + Bw \\ y = Cx + Dw \end{cases}$ har överföringsfunkt. $H(s) = C(sI - A)^{-1}B + D$.

Bevis: För insignalen $w = we^{st}$ sök en partikulär lösning av typen $x = xe^{st}$ och $y = ye^{st}$.

Definition: Amplitudfunktion och fasfunktion: $H(i\omega) = A(\omega)e^{i\varphi(\omega)}$.

Polära formen av ett komplext tal: För $a > 0$ så är $z = a + ib = \sqrt{a^2 + b^2} e^{i \arg z}$, $\arg z = \arctan b/a$. Notera att \arctan har värden i $[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$; för $a < 0$ finns det motsvarande samband, kolla själv grafiskt!

Ex 7: Lågpassfilter. $H(s) = \frac{1}{1 + RCs} \Rightarrow H(i\omega) = \frac{1}{1 + iRC\omega}$. Därmed $A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + (RC\omega)^2}}$ och $\varphi(\omega) = -\arctan RC\omega$.

Ex 8: För ett reellt system \mathcal{S} , gäller det att $\mathcal{S}(\cos \omega t) = \mathcal{S}(\Re(e^{i\omega t})) = \Re(\mathcal{S}(e^{i\omega t})) = \Re(e^{i\omega t} H(i\omega)) = \Re(A(\omega)e^{i(\omega t + \varphi(\omega))}) = A(\omega) \cos(\omega t + \varphi(\omega))$. Analogt gäller för insignalen $\sin \omega t$.



Läs **Sats 12.4**, sid 235.