

Sammanfattning 19

Kvadratkomplettering:

- | | |
|------------------------------------|--------------------------------------|
| (1) Gruppera alla termer med x_1 | (2) Bryt ut koefficienten på x_1^2 |
| (3) Kvadratkomplettera x_1 | (4) Förstätt med x_2 . |

Ex. 1: $f(x_1, x_2) = 10x_1^2 + -4x_1x_2 + 7x_2^2 = 10(x_1 - \frac{1}{5}x_2)^2 + \frac{33}{5}x_2^2$.

Kvadratkomplettering genererar en ny koordinattransformation $z = Rx$, i detta fall:

$$\begin{cases} z_1 = x_1 - \frac{1}{5}x_2 \\ z_2 = x_2 \end{cases} \text{ och } R = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{5} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; f = x^T Kx = z^T \begin{pmatrix} 10 & 0 \\ 0 & \frac{33}{5} \end{pmatrix} z = x^T \underbrace{R^T D_1 R}_{=K} x.$$

Sidestep: Den positiv definita matrisen K kan skrivas som $K = LL^T$ där $L = R^T \sqrt{D_1}$ är en vänstertriangulär matris. Detta kallas **Choleskyfaktorisering**.

Ex. 2: Lös systemet $\begin{cases} 10x_1 - 2x_2 = y_1 \\ -2x_1 + 7x_2 = y_2 \end{cases}$ med Gausselimination. **Lösning:**

$$\begin{pmatrix} 10 & -2 \\ -2 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \xrightarrow{[2]:=[2]+\frac{1}{5}[1]} \begin{pmatrix} 10 & -2 \\ 0 & \frac{33}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}, \text{ dvs}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 10 & -2 \\ 0 & \frac{33}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{5} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10 & 0 \\ 0 & \frac{33}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{5} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}.$$

Sats: Om K är symmetrisk och inverterbar, faktorisering $R_1^T D_1 R_1$ via kvadratkomplettering och $R_2^T D_2 R_2$ via Gausselimination är likadana, där R_1, R_2 är högertriangulära matriser med pivåelement 1. **Bevis:** $K = R_1^T D_1 R_1 = R_2^T D_2 R_2$ dvs $D_2^{-1}(R_2^{-1})^T R_1^T D_1 = R_2 R_1^{-1}$. Vänsterledet är en vänstertriangulär matris och högerleden är högertriangulär med ettor i diagonalen, dvs $R_2 R_1^{-1} = I$ och därmed $R_2 = R_1, D_2 = D_1$.

Ex. 3: $\begin{pmatrix} 10 & -2 \\ -2 & 7 \end{pmatrix} \xrightarrow{d_1=10} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{5} \\ -2 & 7 \end{pmatrix} \xrightarrow{[2]:=[2]+2[1]=10} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{5} \\ 0 & \frac{33}{5} \end{pmatrix} \xrightarrow{d_2=\frac{33}{5}} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{5} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

Ex. 4: Studera $f = x^T Kx$, där $K = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 20 \end{pmatrix}$. **Metod 1:** Diagonalisera (**Övn 6.29**)

$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 21$, dvs positiv definit. **Metod 2:** Kvadratkomplettering.

$$f = 2(x_1^2 + x_1x_2 + 3x_1x_3) + 2x_2^2 + 6x_2x_3 + 20x_3^2 =$$

$$2((x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{3}{2}x_3)^2 - (\frac{x_2+3x_3}{2})^2) + 2x_2^2 + 6x_2x_3 + 20x_3^2 = 2(x_1 + \frac{x_2+3x_3}{2})^2 + \frac{3}{2}x_2^2 + 3x_2x_3 + \frac{31}{2}x_3^2 =$$

$$2(x_1 + \frac{x_2+3x_3}{2})^2 + \frac{3}{2}(x_2^2 + 2x_2x_3) + \frac{31}{2}x_3^2 = 2(x_1 + \frac{x_2+3x_3}{2})^2 + \frac{3}{2}(x_2 + x_3)^2 + 14x_3^2.$$

Koordinatbytet ges av $z = Rx$, där $R = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. Samma R ger Gausselimination:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 20 \end{pmatrix} \xrightarrow{d_1=3} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 20 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} [2]:=[2]-[1] \\ [3]:=[3]-3[1] \end{matrix}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & \frac{3}{2} & \frac{31}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{d_2=\frac{3}{2}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & \frac{3}{2} & \frac{31}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{[3]:=[3]-\frac{3}{2}[2]}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 14 \end{pmatrix} \xrightarrow{d_3=14} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Sats 7.4 (Sylvesters tröghetslag): Om en kvadratisk form $f = x^T K x$ kan diagonaliseras dels med transformationen $x = S \hat{x}$, dels med $x = S' \hat{x}'$, dvs $x^T K x = \hat{x}^T D \hat{x} = \hat{x}'^T D' \hat{x}'$, så har D, D' lika många positiva (negativa) diagonalelement.

Sats 7.6: Givet en symmetrisk och reell matris K och ett reellt tal σ , då är antalet egenvärden av K som är större (resp mindre) än σ lika med antalet positiva (resp negativa) pivåelement vid Gausselimination av $K - \sigma I$.

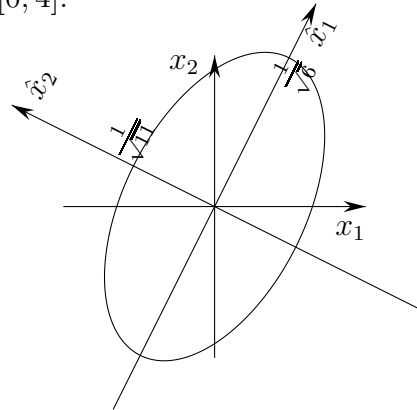
Ex. 5: Hur många egenvärden har $\begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 20 \end{pmatrix}$ i $0 < \lambda < 4$? **Lösning:**

$$K - 4I = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 1 & -2 & 3 \\ 3 & 3 & 16 \end{pmatrix} \xrightarrow{d_1=-2} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 1 & -2 & 3 \\ 3 & 3 & 16 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & -\frac{3}{2} & \frac{9}{2} \\ 0 & \frac{9}{2} & \frac{41}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{d_2=-\frac{3}{2}}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & \frac{9}{2} & \frac{41}{2} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 34 \end{pmatrix} \xrightarrow{d_3=34} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Så har K två egenvärden som är < 4 och ett som är > 4 . Fallet $\sigma = 0$ har vi redan gjort, K är positiv definit och alla pivåelement är positiva. **Svar:** K har 2 egenvärden i $[0, 4]$.

Ex. 6: Tolka $10x_1^2 - 4x_1x_2 + 7x_2^2 = 1$. Formen studerades i slutet av förra föreläsningen via egenvärden och egenvektorer: $K = QDQ^T$ och $D = Q^T K Q$, där $Q = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$ och $D = \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 11 \end{pmatrix}$. Låt $x = Q \hat{x}$. Då gäller $x^T K x = 1 = (Q \hat{x})^T K (Q \hat{x}) = \hat{x}^T D \hat{x} = 1 = 6\hat{x}_1^2 + 11\hat{x}_2^2$ dvs ekvationen beskriver en ellips längs axlarna (\hat{x}_1, \hat{x}_2) .



Övn 7.18: Bestäm största och minsta värdet av $f(x_1, x_2) = x_1^2 + 4x_1x_2 - 2x_2^2$, under bivillkoret $g : x_1^2 + x_2^2 = 1$. **Lösning:** $f = x^T \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} x = x^T K x$.

$\det(\lambda I - K) = (\lambda - 2)(\lambda + 3)$ och $Q = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$. Om $x = Q \hat{x}$ så är

$$f = x^T K x = (Q \hat{x})^T K Q \hat{x} = \hat{x}^T D \hat{x} = 2\hat{x}_1^2 - 3\hat{x}_2^2, \text{ ty } D = Q^T K Q = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}.$$

Bivillkoret blir $1 = x^T x = (Q \hat{x})^T Q \hat{x} = \hat{x}^T \hat{x}$. Största värdet uppnås då \hat{x}_1 är störst och minsta värdet då \hat{x}_2 är störst. **Svar:** 2 och -3.